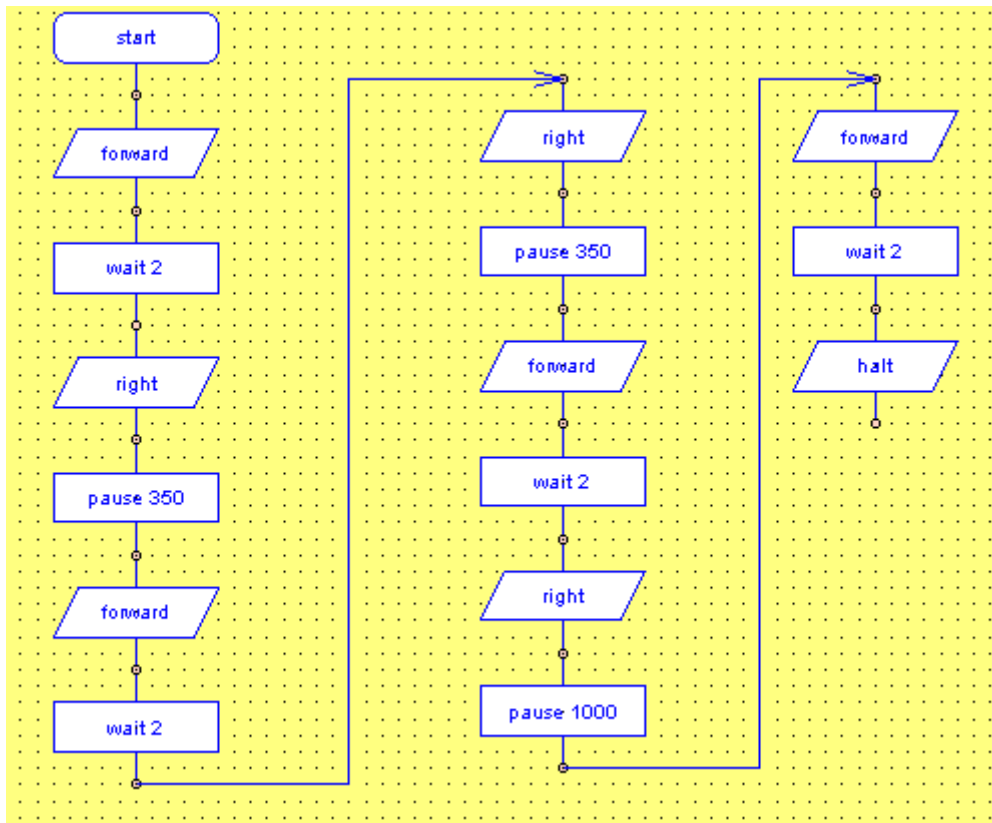
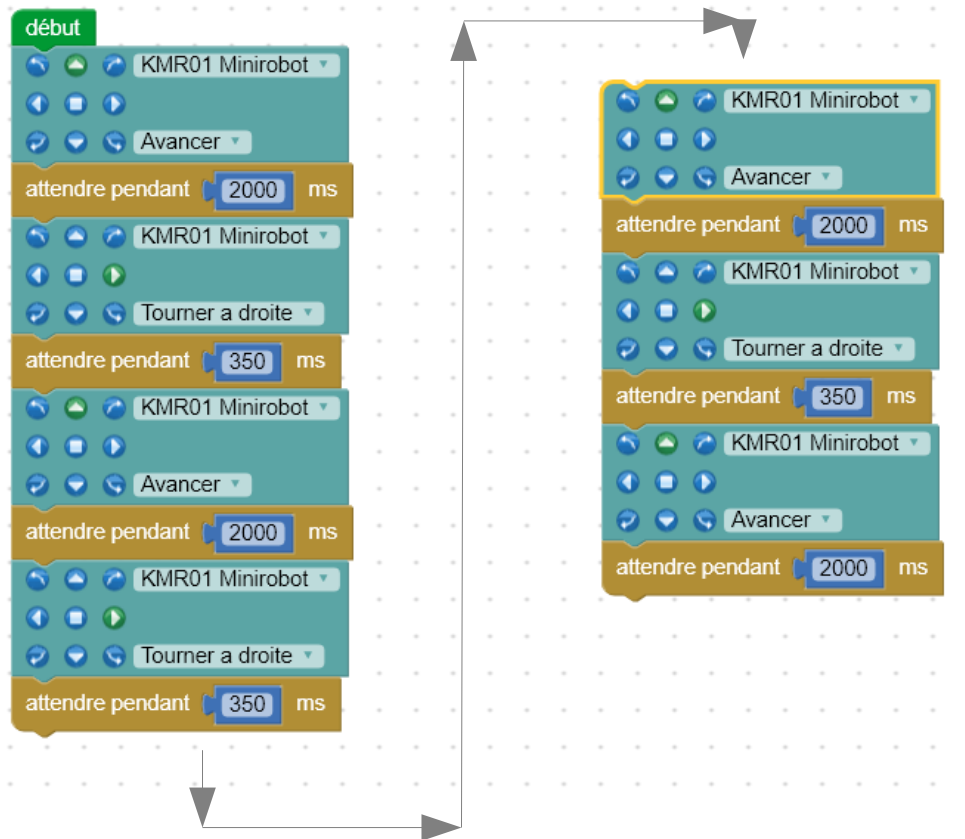


## CORRECTION PROGRAMMATION PIC AXE

Faire un carré.



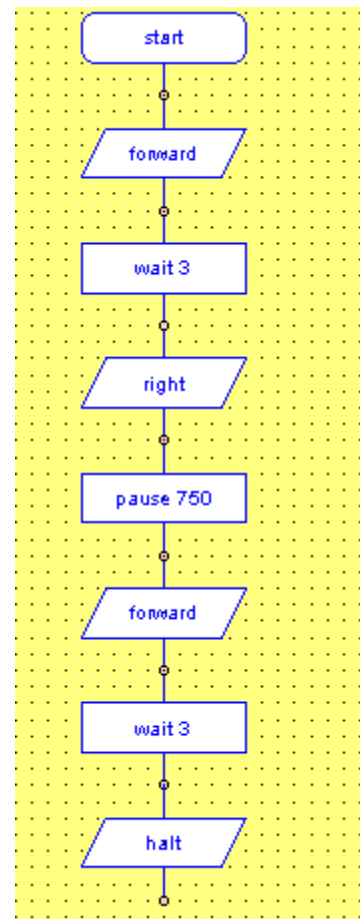
Programmation par Block



**Exercice 2 :**

Ecrivez un programme qui fasse fonctionner votre robot de la manière suivante :

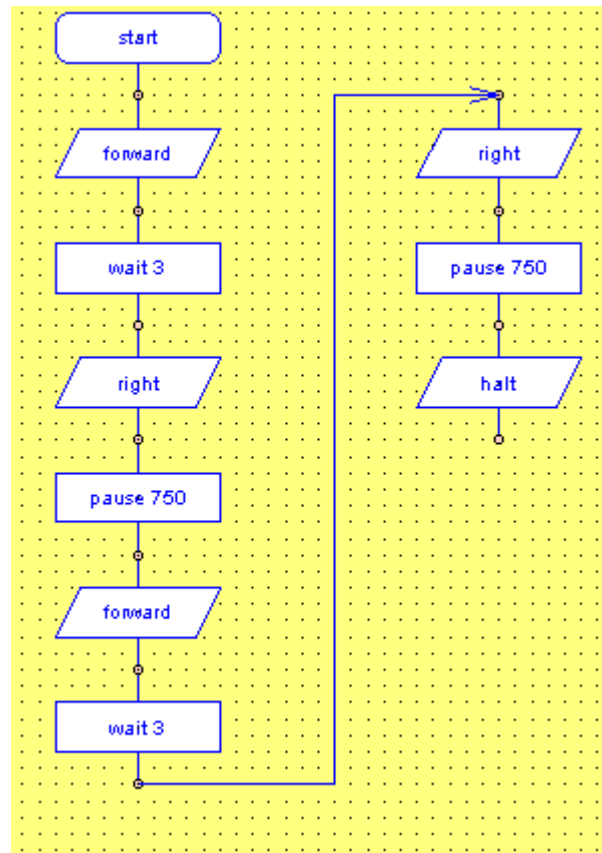
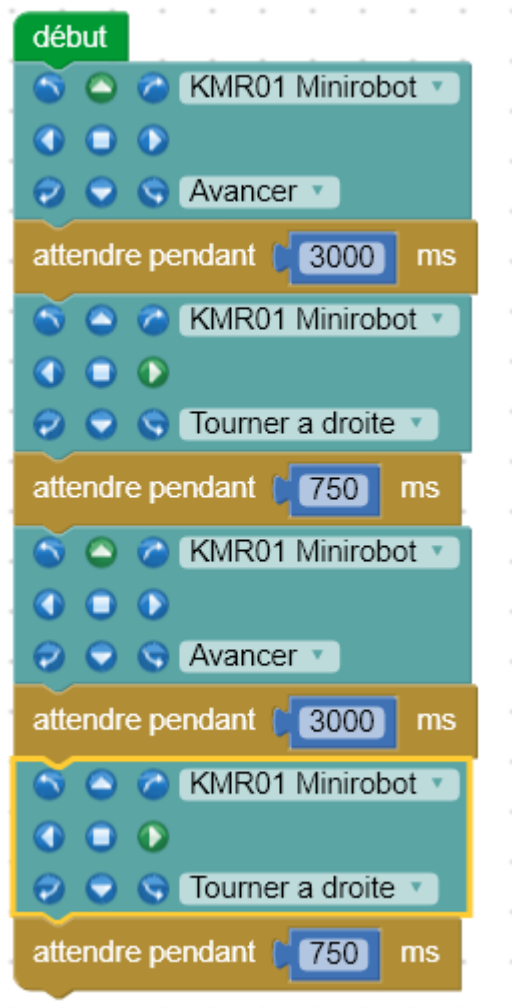
- le robot avance durant 3 secondes
- il fait un demi-tour
- il revient à son point de départ.



#### Exercice 4 :

Ecrivez un programme qui fasse fonctionner votre robot de la manière suivante :

- le robot avance durant 3 secondes
- il fait un demi-tour
- il revient à son point de départ.
- se remet dans sa position de départ.

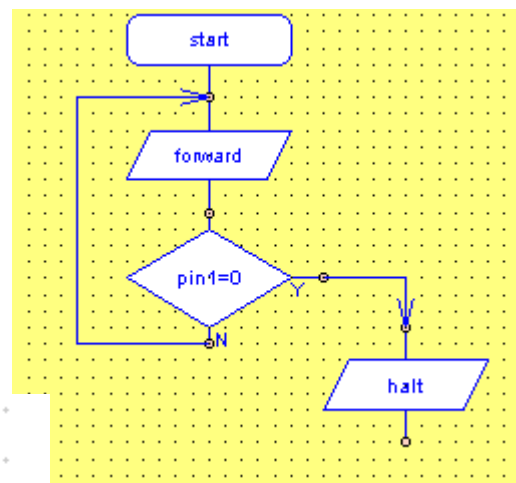
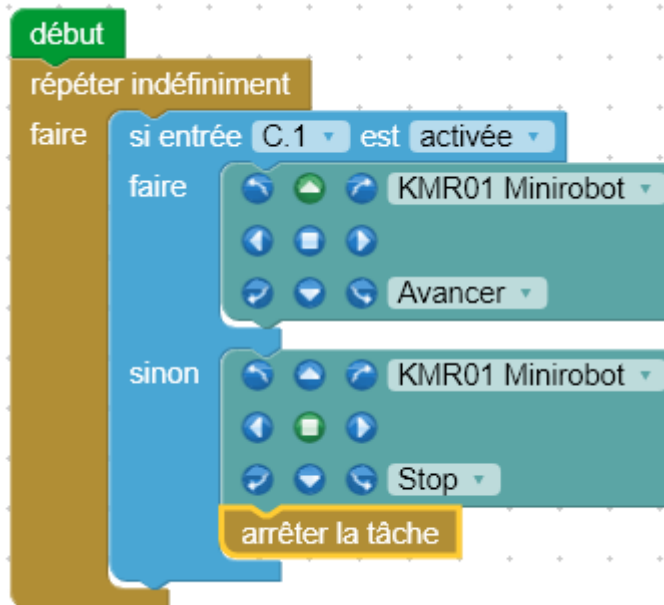


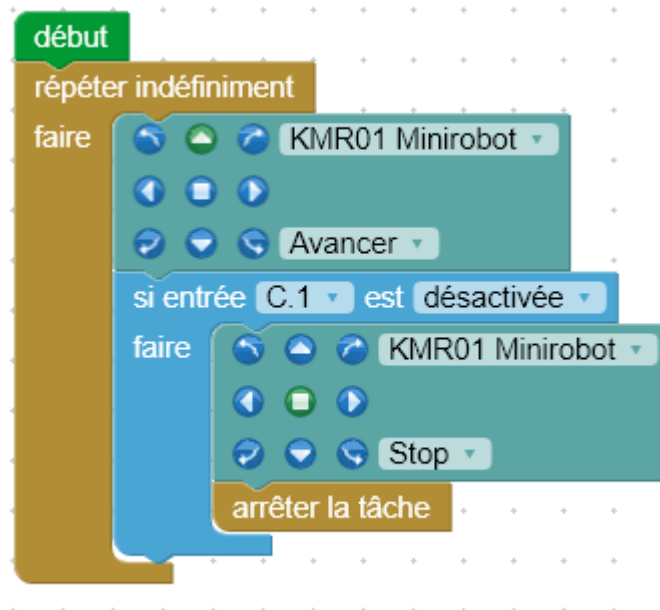
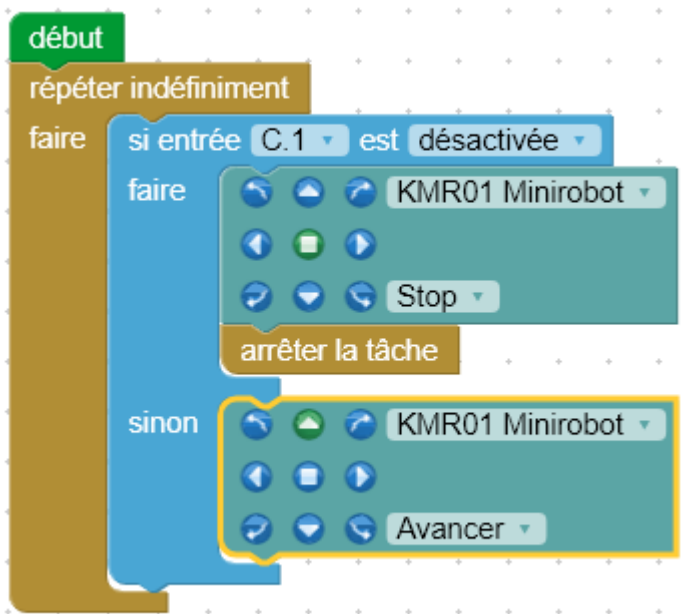
# Programmation Le module infrarouge

Phototransistor	Entrée	Surface noire	Surface blanche
Droite	2	1	0
Centre	1	1	0
Gauche	6	1	0

## Exercice 1 :

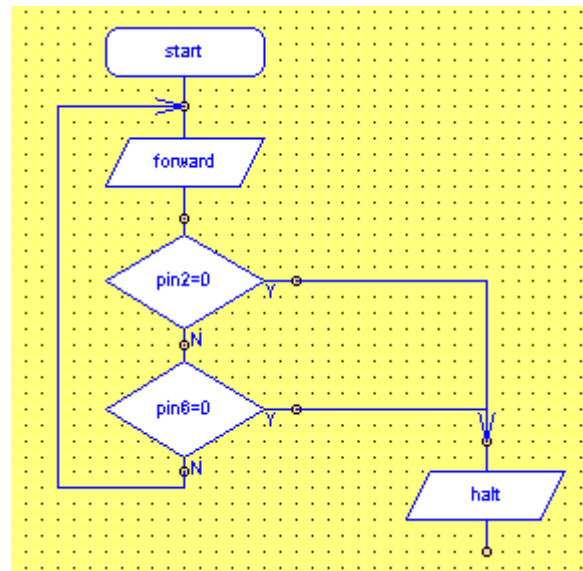
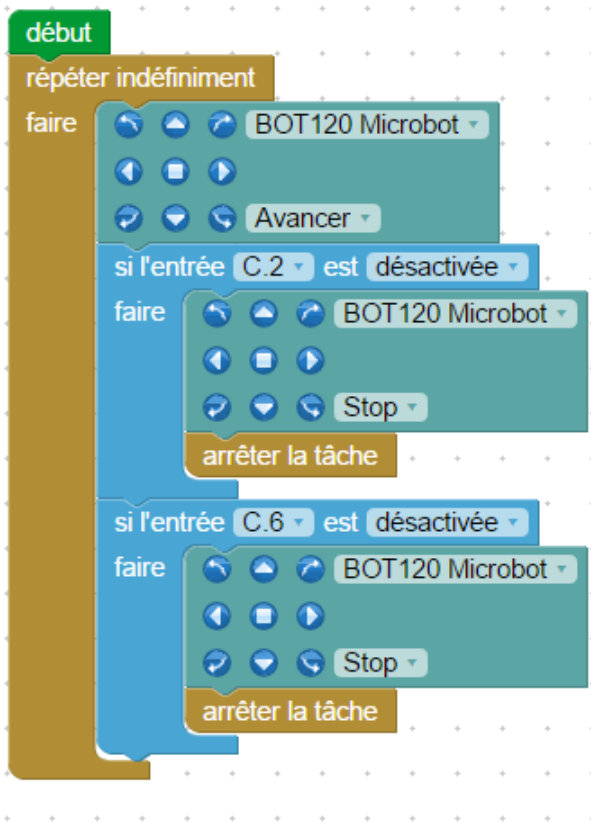
Le robot avance . Il s'arrête dès que le capteur central détecte du blanc.





### **Exercice 2 :**

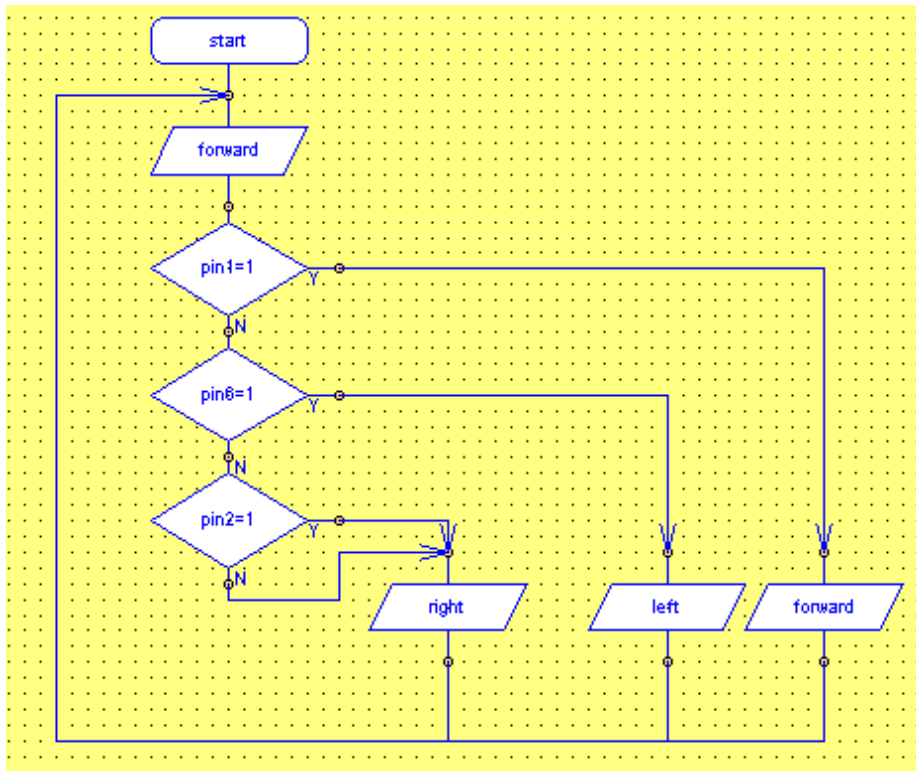
Le robot avance tant que les capteurs de droite et de gauche sont sur du noir. Il s'arrête dès que l'un des deux capteurs détecte du blanc.

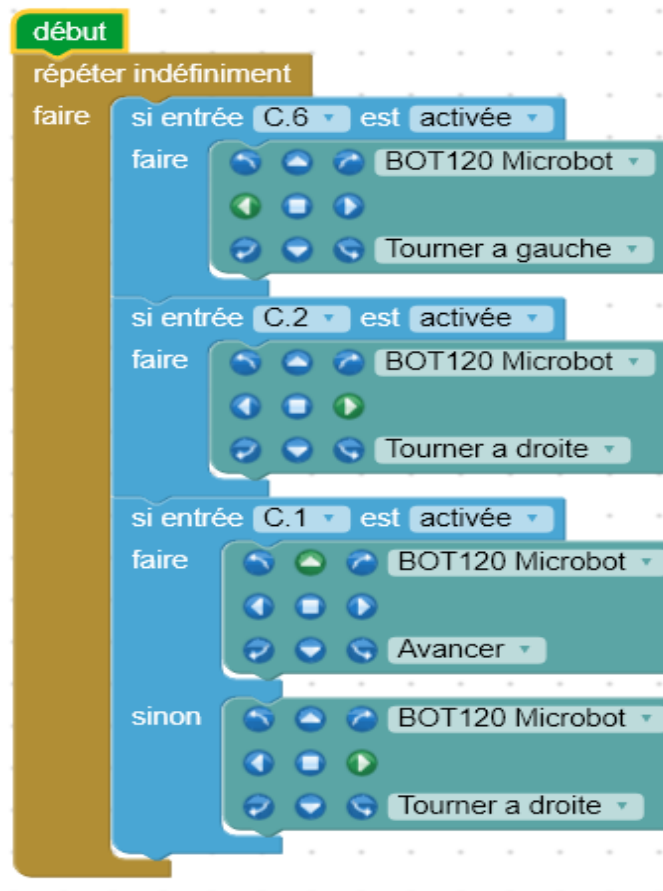


### Exercice 3 :

Réaliser le programme suivant :

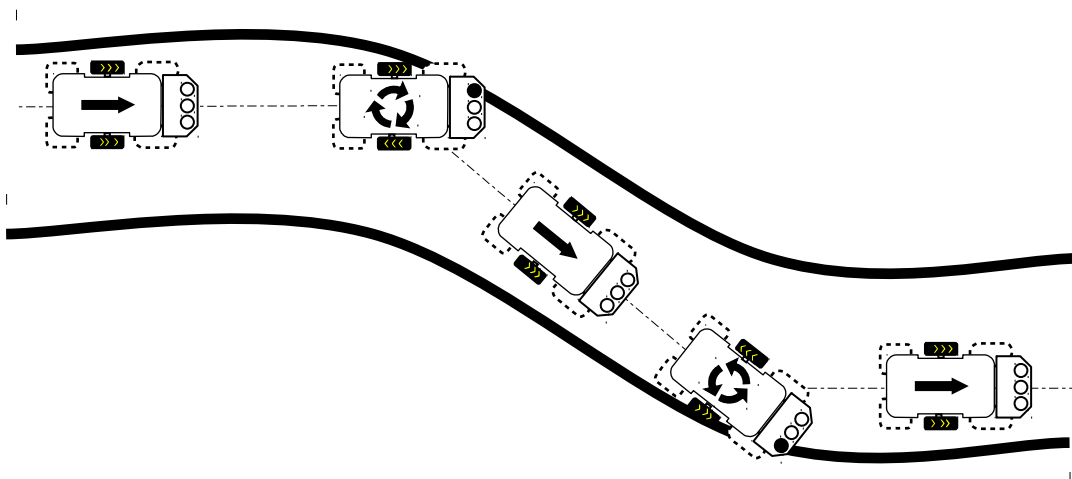
Le robot suit la ligne noire.





**Exercice 3**

Trouvez le programme

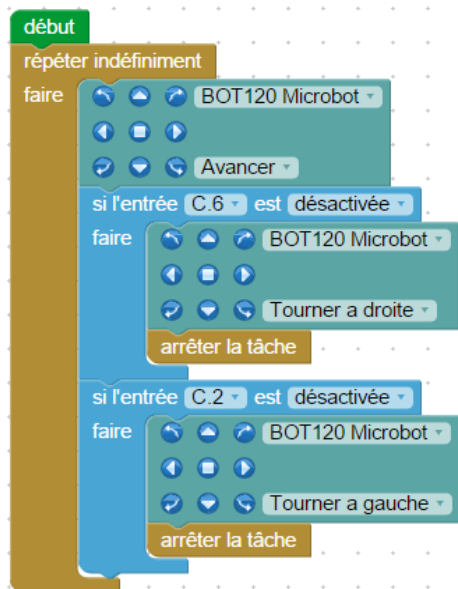


**Exercice 4**

Un élève du collège a voulu programmer son robot pour qu'il suive une ligne blanche (le reste du sol étant noir). Il a fait plusieurs erreurs.

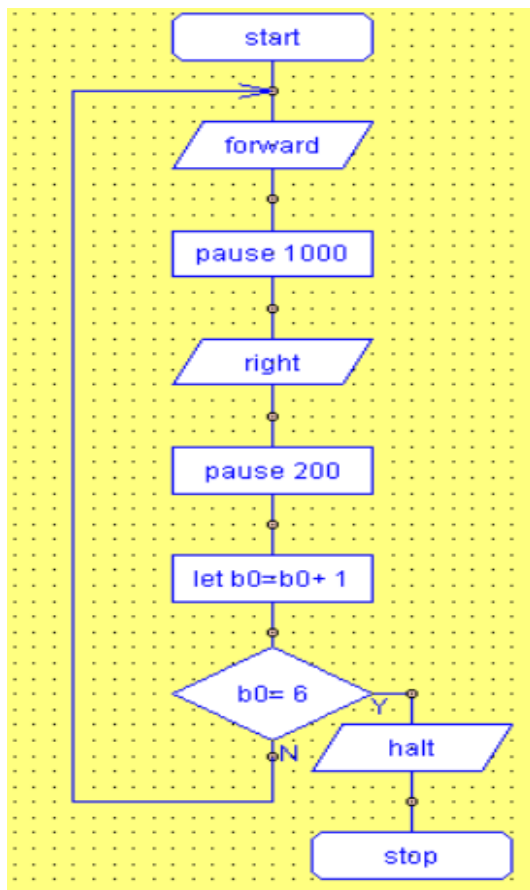
1 Décris le fonctionnement du robot s'il exécute le programme de l'élève.

2 Corrige ce programme pour que le fonctionnement du robot soit celui attendu.



### Exercice 3

Utilisation d'un compteur.



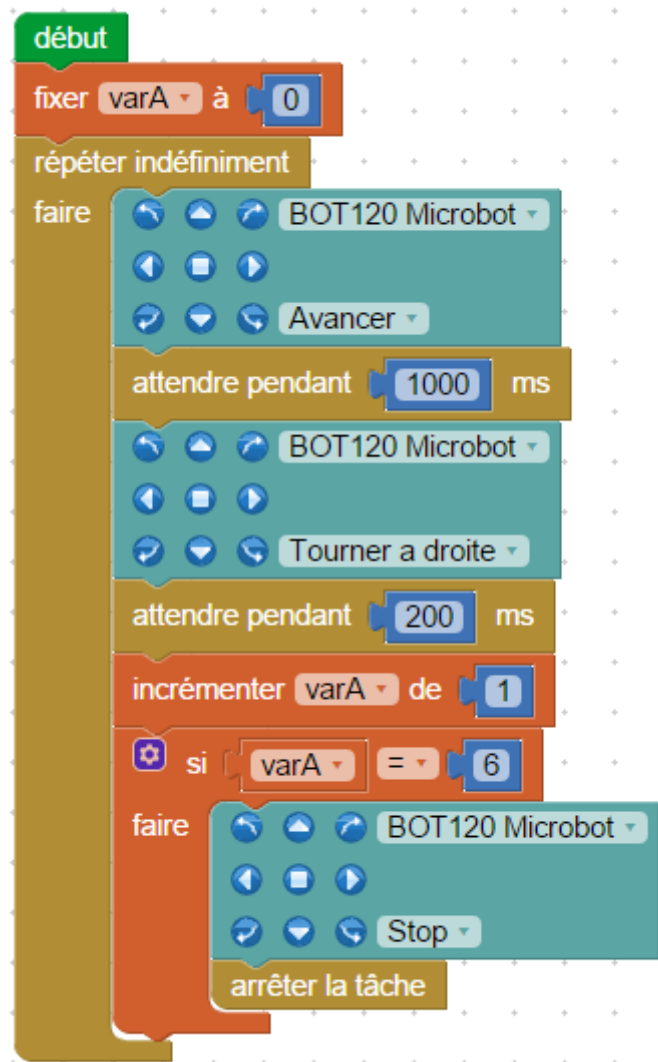
Décrivez le mouvement du robot. Combien de fois le robot répète-t-il son action ?

Recopiez le programme sur votre copie et coloriez en vert l'instruction donnant l'ordre de tourner à droite. Coloriez en rouge la partie de programme correspondant au nombre de fois où le robot répète l'action.

Modifiez les valeurs du programme pour que le robot décrive un octogone ( 8 côtés).

Ecrivez vos modifications sur votre feuille.





**Exercice 4 :**

Le robot démarre, arrivé sur la ligne noire il tourne à droite et son capteur gauche suit la ligne noire jusqu'à la ligne noire en travers.

